

DAFTAR PUSTAKA

- [1] R. Ridarmin, F. Fauzansyah, E. Elisawati, and E. Prasetyo, "Prototype Robot Line Follower Arduino Uno Menggunakan 4 Sensor Tcrt5000," *INFORMATIKA*, vol. 11, no. 2, p. 17, 2019, doi: 10.36723/juri.v11i2.183.
- [2] H. Pandriantama and M. S. Ws, "Aplikasi Transformasi Hough Pada Robot Vision Lane Tracking," *Al Jazari J. Mech. Eng.*, vol. 3, no. 2, pp. 52–56, 2018.
- [3] . R., K. Exaudi, and A. P. P. Prasetyo, "Navigasi Berbasis Behavior dan Fuzzy Logic pada Simulasi Robot Bergerak Otonom," *J. Nas. Tek. Elektro*, vol. 5, no. 1, p. 135, 2016, doi: 10.25077/jnte.v5n1.212.2016.
- [4] L. S. Alia, "Simulation Understanding Line Follower Robot C Program with Webots," *IJEERE Indones. J. Electr. Eng. Renew. Energy*, vol. 2, no. 1, pp. 7–18, 2022, doi: 10.57152/ijeere.v2i1.106.
- [5] S. Ardiansyah Nasution, *Rancang Bangun Sistem Pemandu Ruang Bagi Tunanetra Menggunakan Sensor Ultrasonik Dan Penentu Lokasi Berbasis Atmega2560*. 2020.
- [6] N. Nurdin, A. R. Chechen, and I. Fatmawati, "Robot Pembantu Pembibitan Rumput Laut Berbasis Mikrokontroler," *J. Elektron. Sist. Inf. dan Komput.*, vol. 4, no. 2, pp. 13–23, 2018, [Online]. Available: <http://www.jesik.web.id/index.php/jesik/article/view/88%0Ahttp://www.jesik.web.id/index.php/jesik/article/download/88/59>
- [7] M. Yusuf, Isnawaty, and R. Rahmat, "Implementasi Robot Line Follower Penyiraman Tanaman Otomatis Menggunakan Metode Proportional–Integral–Derivative Controller (PID)," *semsnTIK*, vol. 2, no. 1, pp. 111–124, 2016.

- [8] M. Zurairah, M. Adam, P. Harahap, and Z. Zaharuddin, "Sistem Keamanan Brankas Berbasis Mikrokontroller Atmega 328 Dengan Munggunakan Kode One Time Password (OTP)," *J. MESIL (Mesin Elektro Sipil)*, vol. 3, no. 1, pp. 1–6, 2022, doi: 10.53695/jm.v3i1.681.
- [9] T. Suhendra, A. Uperiati, D. A. Purnamasari, and A. H. Yuniyanto, "Kendali Kecepatan Motor DC dengan Metode *Pulse width modulation* menggunakan N-channel Mosfet," *J. Sustain. J. Has. Penelit. dan Ind. Terap.*, vol. 7, no. 2, pp. 78–85, 2018, doi: 10.31629/sustainable.v7i2.701.
- [10] H. E. Havitz *et al.*, "Rancang Bangun Gerak Robot Pemindah Barang Berdasarkan Jalur Garis Hitam Dengan Basis *Mikrokontroler* AT89S52 E-31 Prosiding Seminar Nasional Teknoin 2008 Bidang Teknik Elektro E-32," pp. 31–38.